

비접촉 무선 갠트리 로봇

Contactless & Wireless Gantry Robot

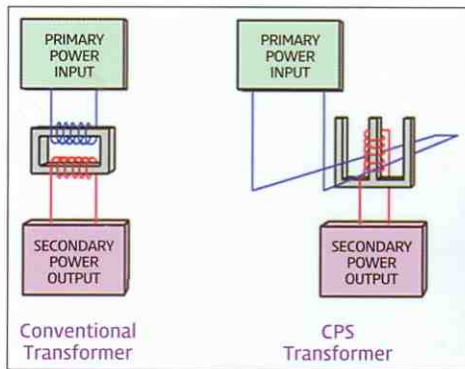
특징 Special Features

- 표준화된 다축 리니어 모듈에 무선통신 서보기술을 적용
Standard multi-axes linear module applied wireless communication servo technology.
- 주행 축 상에 케이블 및 케이블 베어가 필요 없음
This system doesn't need cables and cableveyor for horizontal axis.
- 비접촉 전원 공급장치 적용
Contactless Power Supply.
- 고속 이송, 고 정밀 작업
High velocity and precision.
- 주행 축 길이의 제한이 없음
Unlimited horizontal length.
- 유지보수가 용이함
Easy maintenance.

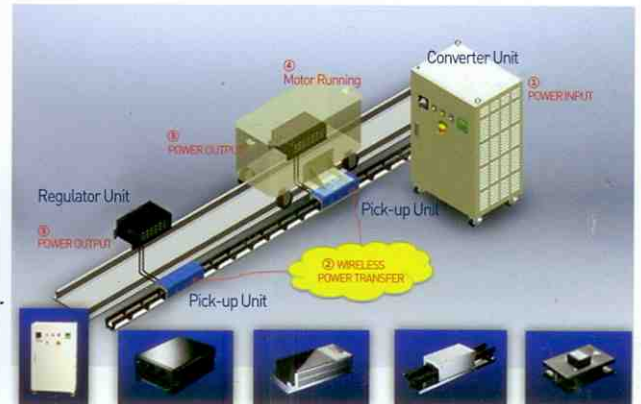
가반하중 및 작동사양 Payload and drive data

| Axis | | X axis | | | Z axis | | |
|----------------------------|---------------------|--------|------|------|--------|------|------|
| 유효가반하중 / Effective payload | [kg] | 60 | 100 | 150 | 60 | 100 | 150 |
| 공칭속도 / Nominal speed | [m/s] | 3 | 3 | 3 | 3 | 3 | 3 |
| 최대가속도 / Max. acceleration | [m/s ²] | 4 | 3.5 | 3 | 10 | 7.5 | 5 |
| 감속비 / Gearbox ratio | [-] | 3:1 | 3:1 | 3:1 | 3:1 | 3:1 | 3:1 |
| 모터속도 / Motor speed | [rpm] | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 | 3000 |
| 반복정밀도 / Repeatability | [m/m] | ±0.05 | | | | | |

비접촉 전원공급장치 Contactless Power Supply



실제CPS 전력전송 (Inductive Coupler)



무선통신 Wireless Communication



- Multiaxis linear module with wireless communication servo technology